# GEAR TRANSMISSION DEVICE FOR AUTOMATIC TRANSMISSION

Patent number:

JP10259861

Publication date:

1998-09-29

Inventor:

**SUMI YASUO** 

Applicant:

**JATCO CORP** 

Classification:

- international:

F16H3/66; F16H3/62

- european:

Application number:

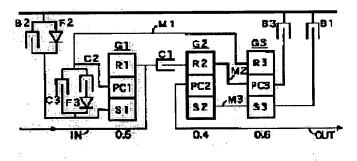
JP19970029163 19970213

Priority number(s):

JP19970029163 19970213

# Abstract of JP10259861

PROBLEM TO BE SOLVED: To simplify the structure, and to miniaturize the radial dimensions of an automatic transmission by arranging a second clutch and a third one-way clutch outside three sets of single pinion type planetary gears by the ring gear input. SOLUTION: A transmission is provided with a second clutch C2 and a third one-way clutch F3 continuously to a third clutch C3 to selectively restrict a first carrier PC1 and a sun gear S1. A second one-way clutch F2 is provided continuous to a second brake B2, and the one-way clutches F2, F3 are arranged outside planetary gears G1, G2, G3. Because the transmission mechanism capable of employing the OWC transmission is provided between the second planetary gear G2 and the third planetary gear G3 without interposing any one-way clutch, complicated structure is avoided, and advantages of miniaturization and reduction of the number of tightening elements are achieved when the OWC transmission is employed in 1-2 transmission, 1-2 transmission and 2-3 transmission.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

# (19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

4. . . . . .

(11)特許出願公開番号

# 特開平10-259861

(43)公開日 平成10年(1998) 9月29日

(51) Int.Cl.<sup>6</sup> F16H 識別記号

FI

F16H 3/66 В

3/66 3/62

3/62

Z

審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 15 頁)

(21)出願番号

特願平9-29163

(71)出願人 000231350

ジャトコ株式会社

(22)出願日 平成9年(1997)2月13日 静岡県富士市今泉字鴨田700番地の1

(72)発明者 住 泰夫

静岡県富士市今泉字鴨田700番地の1 ジ

ャトコ株式会社内

(74)代理人 弁理士 朝倉 啎 (外3名)

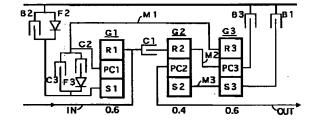
# (54) 【発明の名称】 自動変速機用歯車変速装置

# (57)【要約】

(修正有)

【課題】 3組のシングルピニオン型の遊星ギヤと少な い必要締結要素数による低コスト・軽量・小型化と、1 -2変速や1-2, 2-3変速にOWC変速を採用する 場合の有利性とが併せて達成される自動変速機用歯車変 速装置を提供する。

【解決手段】 第1キャリヤPC1と第3リングギヤR3 とを一体的に連結する第1連結メンバM1と、第2リン グギヤR2と第3キャリヤPC3とを一体的に連結する第 2連結メンバM2と、第2サンギヤS2と第3サンギヤ S3とを一体的に連結する第3連結メンバM3と、第1 リングギヤR1と第2リングギヤR2とを選択的に断接 する第1クラッチC1と、第1キャリヤPC1と第1サン ギヤS1とを選択的に拘束する第3クラッチC3と、第 3連結メンバM3の回転を選択的に停止させる第1ブレ ーキB1と、第1サンギヤS1の回転を選択的に停止さ せる第2ブレーキB2と、第2連結メンバM2の回転を 選択的に停止させる第3ブレーキB3と、を備えてい る。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 第1サンギヤと、第1リングギヤと、両 ギヤに噛み合うピニオンを支持する第1キャリヤを有す るシングルピニオン型の第1遊星ギヤと、

第2サンギヤと、第2リングギヤと、両ギヤに噛み合う ピニオンを支持する第2キャリヤを有するシングルピニ オン型の第2遊星ギヤと、

第3サンギヤと、第3リングギヤと、両ギヤに噛み合う ピニオンを支持する第3キャリヤを有するシングルピニ オン型の第3遊星ギヤと、

第1リングギヤに連結される入力部材と、

第2キャリヤに連結される出力部材と、

第1キャリヤと第3リングギヤとを一体的に連結する第 1連結メンバと、

第2リングギヤと第3キャリヤとを一体的に連結する第 2連結メンバと、

第2サンギヤと第3サンギヤとを一体的に連結する第3 連結メンバと、

第1リングギヤと第2リングギヤとを選択的に断接する 第1クラッチと

第1キャリヤと第1サンギヤとを選択的に拘束する第3 クラッチと、

第3連結メンバの回転を選択的に停止させる第1ブレー キと

第1 サンギヤの回転を選択的に停止させる第2ブレーキ と

第2連結メンバの回転を選択的に停止させる第3ブレー キト

を備えていることを特徴とする自動変速機用歯車変速装 置。

【請求項2】 請求項1記載の自動変速機用歯車変速装置において、

第1ブレーキと第2ブレーキの締結により1速、第3クラッチと第1ブレーキの締結により2速、第1クラッチと第1ブレーキの締結により3速、第1クラッチと第3クラッチの締結により4速、第1クラッチと第2ブレーキの締結により5速、第2ブレーキと第3ブレーキまたは第3クラッチと第3ブレーキの締結により後退速と

し、前進5速で後退1速または後退2速を得る変速制御 手段を設けたことを特徴とする自動変速機用歯車変速装 置

【請求項3】 請求項1記載の自動変速機用歯車変速装 置において、

前記第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッチを設け、前記第3クラッチと並列に第2クラッチ及び第3ワンウェイクラッチを設け、

請求項2記載の変速制御則に、2速,3速,4速での第 2クラッチの締結を加え、前進5速で後退1速または後 退2速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする自 動変速機用歯車変速装置。 【請求項4】 請求項1記載の自動変速機用歯車変速装 置において、

前記第1ブレーキと並列に第4ブレーキ及び第1ワンウェイクラッチを設け、前記第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッチを設け、前記第3クラッチと並列に第2クラッチ及び第3ワンウェイクラッチを設け、

請求項2記載の変速制御則に、2速、3速、4速での第 2クラッチの締結と、1速、2速、3速、4速での第4 ブレーキの締結を加え、前進5速で後退1速または後退 2速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする自動 変速機用歯車変速装置。

【請求項5】 第1サンギヤと、第1リングギヤと、両ギヤに噛み合うピニオンを支持する第1キャリヤを有するシングルピニオン型の第1遊星ギヤと、

第2サンギヤと,第2リングギヤと,両ギヤに噛み合う ピニオンを支持する第2キャリヤを有するシングルピニ オン型の第2遊星ギヤと、

第3サンギヤと,第3リングギヤと,両ギヤに噛み合う ピニオンを支持する第3キャリヤを有するシングルピニ オン型の第3遊星ギヤと、

第3リングギヤに連結される入力部材と、

第2キャリヤに連結される出力部材と、

第1リングギヤと第3キャリヤとを一体的に連結する第 1連結メンバと、

第1サンギヤと第2サンギヤとを一体的に連結する第2 連結メンバと、

第1キャリヤと入力部材とを選択的に断接する第1クラッチと、

第1キャリヤと第2リングギヤとを選択的に断接する第 2クラッチと、

第1キャリヤと第1サンギヤとを選択的に拘束する第3 クラッチと、

第3サンギヤの回転を選択的に停止させる第2ブレーキ. と、

第2リングギヤの回転を選択的に停止させる第3ブレーキと、

を備えていることを特徴とする自動変速機用歯車変速装 署

【請求項6】 請求項5記載の自動変速機用歯車変速装 置において、

第3クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により1速、第1クラッチと第3クラッチと第3ブレーキの締結により2速、第1クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により3速、第1クラッチと第2クラッチと第3クラッチの締結により4速、第1クラッチと第2ブレーキの締結により5速、第2クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により後退速とし、前進5速で後退1速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする自動変速機用歯車変速装置。

【請求項7】 請求項5記載の自動変速機用歯車変速装

置において、

前記第3クラッチと並列に第4クラッチ及び第1ワンウェイクラッチを設け、前記第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッチを設け、

請求項6記載の変速制御則に、1速,2速,3速,4 速,5速での第4クラッチの締結を加え、前進5速で後 退1速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする自 動変速機用歯車変速装置。

## 【発明の詳細な説明】

## [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、リングギヤ入力に よる3組のシングルピニオン型の遊星ギヤと少ない必要 締結要素を持ち前進5速が可能な自動変速機用歯車変速 装置の技術分野に属する。

# [0002]

【従来の技術】従来、リングギヤ入力による3組のシングルピニオン型の遊星ギヤと少ない必要締結要素を持ち、2重掛け替えのない変速制御則により前進5速が可能な自動変速機用歯車変速装置としては、例えば、特開平7-4478号公報に記載のものが知られている。

【0003】この公報には、図26のスケルトン図に示すように、リングギヤ入力による3組のシングルピニオン型の遊星ギヤG1、G2、G3と、2個の断接クラッチ(第1クラッチC1、第2クラッチC2)と1個のロッククラッチ(第3クラッチC3)と3個のブレーキB1、B2、B3との計6個の必要締結要素を持ち、図27の締結作動表に示すように、2重掛け替えのない変速制御則により前進5速・後退1速を得る技術が示されている。

【0004】また、この従来装置では、変速時にブレーキやクラッチの油圧制御では難しい締結・解放タイミングを完全なタイミング(インターロックやエンジン吹き上がりのないタイミング)とするため、1-2変速と2-3変速とにワンウェイクラッチ変速(以下、OWC変速)が採用されていて、第2クラッチC2と並列に第1ワンウェイクラッチF1が設けられ、第2ブレーキB2と並列に第2ワンウェイクラッチF2が設けられている

# [0005]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記従来の自動変速機用歯車変速装置にあっては、1-2変速と2-3変速とにOWC変速を採用することにより第2遊星ギヤG2と第3遊星ギヤG3との間に互いに並列な第2クラッチC2と第1ワンウェイクラッチF1とが配置されることになるし、且つ、両クラッチC2、F1とは平行で隣接した位置には出力軸が配置されるため、構造が複雑になると共に自動変速機の径方向寸法が大きくなってしまう。

【0006】すなわち、両クラッチC2, F1が2つの 遊星ギヤG2, G3に跨がって配置されるため、構造が 複雑になる。また、出力軸は高トルク伝達のために軸径を大きく設定しなければならず、この出力軸と両クラッチC2, F1とが径方向に配列されるため、自動変速機の径方向寸法が必然的に大きくなってしまう。

【0007】さらに、1-2変速のみにOWC変速を採用する変更を行なう場合、図26に示す変速機構から第1ワンウェイクラッチF1を無くすことで行なわれるが、この場合、油圧により締結・解放されるクラッチの個数が全く減少することなく、必要締結要素の数は合計6個のままとなる。

【0008】ちなみに、最近の自動変速機では、1-2 変速以外はOWC変速を採用することなく、変速時に変化するギヤ比を監視しながら締結圧や解放圧を電子制御するタイミング制御で行なわれる場合が多く、これにより、変速機構で用いられるワンウェイクラッチを含む締結要素の数を減らし、自動変速機のより小型軽量化を目指そうとする傾向にある。

【0009】本発明が解決しようとする課題は、リングギヤ入力による3組のシングルビニオン型の遊星ギヤと少ない必要締結要素数による低コスト・軽量・小型化と、1-2変速や1-2、2-3変速にOWC変速を採用する場合の有利性とが併せて達成される自動変速機用 歯車変速装置を提供することにある。

#### [0010]

# 【課題を解決するための手段】

(解決手段1)上記課題の解決手段1(請求項1)の自 動変速機用歯車変速装置は、第1サンギヤと,第1リン グギヤと、両ギヤに噛み合うピニオンを支持する第1キ ャリヤを有するシングルピニオン型の第1遊星ギヤと、 第2サンギヤと、第2リングギヤと、両ギヤに噛み合う ピニオンを支持する第2キャリヤを有するシングルピニ オン型の第2遊星ギヤと、第3サンギヤと、第3リング ギヤと、両ギヤに噛み合うピニオンを支持する第3キャ リヤを有するシングルピニオン型の第3遊星ギヤと、第 1リングギヤに連結される入力部材と、第2キャリヤに 連結される出力部材と、第1キャリヤと第3リングギヤ とを一体的に連結する第1連結メンバと、第2リングギ ヤと第3キャリヤとを一体的に連結する第2連結メンバ と、第2サンギヤと第3サンギヤとを一体的に連結する 第3連結メンバと、第1リングギヤと第2リングギヤと を選択的に断接する第1クラッチと、第1キャリヤと第 1サンギヤとを選択的に拘束する第3クラッチと、第3 連結メンバの回転を選択的に停止させる第1ブレーキ と、第1サンギヤの回転を選択的に停止させる第2ブレ ーキと、第2連結メンバの回転を選択的に停止させる第 3ブレーキと、を備えていることを特徴とする。

【0011】(解決手段2)上記課題の解決手段2(請求項2)は、請求項1記載の自動変速機用歯車変速装置において、第1ブレーキと第2ブレーキの締結により1速、第3クラッチと第1ブレーキの締結により2速、第

1クラッチと第1ブレーキの締結により3速、第1クラッチと第3クラッチの締結により4速、第1クラッチと第2ブレーキの締結により5速、第2ブレーキと第3ブレーキまたは第3クラッチと第3ブレーキの締結により後退速とし、前進5速で後退1速または後退2速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする。

【0012】(解決手段3)上記課題の解決手段3(請求項3)は、請求項1記載の自動変速機用歯車変速装置において、前記第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッチを設け、前記第3クラッチと並列に第2クラッチ及び第3ワンウェイクラッチを設け、請求項2記載の変速制御則に、2速、3速、4速での第2クラッチの締結を加え、前進5速で後退1速または後退2速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする。

【0013】(解決手段4)上記課題の解決手段4(請求項4)は、請求項1記載の自動変速機用歯車変速装置において、前記第1ブレーキと並列に第4ブレーキ及び第1ワンウェイクラッチを設け、前記第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッチを設け、前記第3クラッチと並列に第2クラッチ及び第3ワンウェイクラッチを設け、請求項2記載の変速制御則に、2速、3速、4速での第2クラッチの締結と、1速、2速、3速、4速での第4ブレーキの締結を加え、前進5速で後退1速または後退2速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする。

【0014】(解決手段5)上記課題の解決手段5(請 求項5)は、第1サンギヤと,第1リングギヤと,両ギ ヤに噛み合うピニオンを支持する第1キャリヤを有する シングルピニオン型の第1遊星ギヤと、第2サンギヤ と, 第2リングギヤと, 両ギヤに噛み合うピニオンを支 持する第2キャリヤを有するシングルピニオン型の第2 遊星ギヤと、第3サンギヤと、第3リングギヤと、両ギ ヤに噛み合うピニオンを支持する第3キャリヤを有する シングルピニオン型の第3遊星ギヤと、第3リングギヤ に連結される入力部材と、第2キャリヤに連結される出 力部材と、第1リングギヤと第3キャリヤとを一体的に 連結する第1連結メンバと、第1サンギヤと第2サンギ ヤとを一体的に連結する第2連結メンバと、第1キャリ ヤと入力部材とを選択的に断接する第1クラッチと、第 1キャリヤと第2リングギヤとを選択的に断接する第2 クラッチと、第1キャリヤと第1サンギヤとを選択的に 拘束する第3クラッチと、第3サンギヤの回転を選択的 に停止させる第2ブレーキと、第2リングギヤの回転を 選択的に停止させる第3ブレーキと、を備えていること を特徴とする。

【0015】(解決手段6)上記課題の解決手段6(請求項6)は、請求項5記載の自動変速機用歯車変速装置において、第3クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により1速、第1クラッチと第3クラッチと第3ブレーキの締結により2速、第1クラッチと第2ブレー

キと第3ブレーキの締結により3速、第1クラッチと第2クラッチと第3クラッチの締結により4速、第1クラッチと第2クラッチと第2ブレーキの締結により5速、第2クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により後退速とし、前進5速で後退1速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする。

【0016】(解決手段7)上記課題の解決手段7(請求項7)は、請求項5記載の自動変速機用歯車変速装置において、前記第3クラッチと並列に第4クラッチ及び第1ワンウェイクラッチを設け、前記第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッチを設け、請求項6記載の変速制御則に、1速、2速、3速、4速、5速での第4クラッチの締結を加え、前進5速で後退1速を得る変速制御手段を設けたことを特徴とする。

#### [0017]

#### 【発明の実施の形態】

(実施の形態1)実施の形態1は、請求項1~請求項3 記載の発明に対応する自動変速機用歯車変速装置である

【0018】まず、構成を説明する。

【0019】図1は実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置を示すスケルトン図であり、図1において、G1,G2,G3は遊星ギヤ、M1,M2,M3は連結メンバ、C1,C2,C3はクラッチ、B1,B2,B3はブレーキ、F2,F3はワンウェイクラッチ、INは入力軸(入力部材)、OUTは出力軸(出力部材)である。

【0020】前記第1遊星ギヤG1は、第1サンギヤS 1と、第1リングギヤR1と、両ギヤS1、R1に噛み 合うピニオンを支持する第1キャリヤPC1を有するシン グルピニオン型の遊星ギヤである。

【0021】前記第2遊星ギヤG2は、第2サンギヤS2と、第2リングギヤR2と、両ギヤS2、R2に噛み合うピニオンを支持する第2キャリヤPC2を有するシングルビニオン型の遊星ギヤである。

【0022】前記第3遊星ギヤG3は、第3サンギヤS3と、第3リングギヤR3と、両ギヤS3,R3に噛み合うピニオンを支持する第3キャリヤPC3を有するシングルピニオン型の遊星ギヤである。

【0023】前記入力軸INは、第1リングギヤR1に連結され、エンジン回転駆動力を図外のトルクコンバータを介して入力する。

【0024】前記出力軸OUTは、第2キャリヤPC2に連結され、出力回転駆動力を図外のファイナルギヤ等を介して駆動輪に伝達する。

【0025】前記第1連結メンバM1は、第1キャリヤPC1と第3リングギヤR3とを一体的に連結するメンバである。

【0026】前記第2連結メンバM2は、第2リングギヤR2と第3キャリヤPC3とを一体的に連結するメンバ

, a t a t a

である。

【0027】前記第3連結メンバM3は、第2サンギヤS2と第3サンギヤS3とを一体的に連結するメンバである。

【0028】前記第1クラッチC1は、第1リングギヤR1と第2リングギヤR2とを選択的に断接するクラッチである。

【0029】前記第3クラッチC3は、第1キャリヤPC1と第1サンギヤS1とを選択的に拘束するクラッチである。この第3クラッチC3とは並列に第2クラッチC2及び第3ワンウェイクラッチF3が設けられている。【0030】前記第1ブレーキB1は、第3連結メンバM3の回転を選択的に停止させるブレーキである。

【0031】前記第2ブレーキB2は、第1サンギヤS1の回転を選択的に停止させるブレーキである。この第2ブレーキB2とは並列に第2ワンウェイクラッチF2が設けられている。

【0032】前記第3ブレーキB3は、第2連結メンバM2の回転を選択的に停止させるブレーキである。

【0033】前記各クラッチC1, C2, C3及びブレーキB1, B2, B3には、各変速段にて締結圧や解放圧を作り出す図外の変速油圧制御装置(油圧制御タイプ,電子制御タイプ,油圧+電子制御タイプ)が接続されている。

【0034】次に、作用を説明する。

【0035】[変速作用]図2は実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置での締結作動表を示す図、図3は実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において各変速段でのメンバ回転停止状態を示す共線図、図4~図10は実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において各変速段でのトルク伝達経路(太線)を示す図である。

【0036】図4において、白丸は加速状態(牽引稼働 状態)での作動、黒丸はコースティング状態(推進稼働 状態)での作動を示す。

【0037】(1速時)第1速は、図2に示すように、第1ブレーキB1と第2ブレーキB2の締結により得られる。

【0038】この第1速は、図3及び図4の1stに示すように、第2ワンウェイクラッチF2の作動(または第2ブレーキB2の締結)により第1サンギヤS1がケースに固定され、第1クラッチC1の解放により第1リングギヤR1と第2リングギヤR2とが切り離される。また、第1ブレーキB1の締結により両サンギヤS2、S3はケースに固定される。

【0039】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の回転(入力回転より低回転)と第2サンギヤS2の固定により規定され、入力回転が大幅に減速された第1速が得られる。

【0040】(2速時)第2速は、図2に示すように、 第1速での第2ブレーキB2を解放し、第2クラッチC 2及び第3クラッチC3を締結することにより得られる

【0041】この第2速は、図3及び図5の2ndに示すように、第2クラッチC2と第3ワンウェイクラッチF3の作動(または第3クラッチC3の締結)により第1サンギヤS1と第1キャリヤPC1が拘束され、第1クラッチC1の解放により第1リングギヤR1と第2リングギヤR2とが切り離される。また、第1ブレーキB1の締結により両サンギヤS2、S3はケースに固定される。

【0042】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の回転(入力回転より少し低回転)と第2サンギヤS2の固定により規定され、入力回転が減速された第2速が得られる。

【0043】(3速時)第3速は、図2に示すように、 第2速での第3クラッチC3を解放し、第1クラッチC 1を締結することにより得られる。

【0044】この第3速は、図3及び図6の3rdに示すように、第1クラッチC1の締結により入力軸INと第2リングギヤR2が連結され、第1ブレーキB1の締結により両サンギヤS2、S3はケースに固定される。

【0045】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の回転(入力回転)と第2サンギヤS2の固定により規定され、入力回転が減速された第3速が得られる。

【0046】(4速時)第4速は、図2に示すように、 第3速での第1ブレーキB1を解放し、第3クラッチC 3を締結することにより得られる。

【0047】この第4速は、図3及び図7の4thに示すように、第1クラッチC1と第2クラッチC2と第3クラッチC3の締結により第1遊星ギヤG1と第2遊星ギヤG2と第3遊星ギヤG3とはブロックとなって一体に回転する。

【0048】よって、入力軸INと出力軸OUTとは直結状態となり、入力回転と出力回転が同一回転によるギャ比1の第4速が得られる。

【0049】(5速時)第5速は、図2に示すように、第4速での第2クラッチC2と第3クラッチC3を解放し、第2ブレーキB2を締結することにより得られる。【0050】この第5速は、図3及び図8の5thに示すように、第2ブレーキB2の締結により第1サンギヤS1がケースに固定され、第1クラッチC1の締結により第1リングギヤR1と第2リングギヤR2とが連結される。

【0051】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の回転(入力回転)と第2サンギヤS2の回転(入力回転より高回転)により規定され、入力回転より増速となる第5速が得ら

【0052】(後退速1の時)後退速1は、図2に示す

ように、第2ブレーキB2と第3ブレーキB3を締結することにより得られる。

【0053】この後退速1は、図3及び図9のRev1に示すように、第2ワンウェイクラッチF2の作動(または第2ブレーキB2の締結)により第1サンギヤS1がケースに固定され、第1クラッチC1の解放により第1リングギヤR1と第2リングギヤR2とが切り離される。また、第3ブレーキB3の締結により第2連結メンバM2が固定される。

【0054】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の固定と第2サンギヤS2の逆回転により規定され、入力回転とは逆回転による後退速1が得られる。

【0055】(後退速2の時)後退速2は、図2に示すように、第3クラッチC3と第3ブレーキB3を締結することにより得られる。

【0056】この後退速2は、図3及び図10のRev2に示すように、第3クラッチC3の締結により第1サンギヤS1と第1キャリヤPC1が拘束され、第1クラッチC1の解放により第1リングギヤR1と第2リングギヤR2とが切り離される。また、第3ブレーキB3の締結により第2連結メンバM2が固定される。

【0057】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の固定と第2サンギヤS2の逆回転により規定され、入力回転とは逆回転による後退速1が得られる。

【0058】 [低コスト・軽量・小型化] 市場において 競争力のある自動変速機用歯車変速装置の開発を企画・ 検討する場合、

- (a) 低コストである(価格競争力を持つ)。
- (b) 重量が軽い(燃費改善に有効)。
- (c) 小型である(搭載性が良い)。 が特に重要である。

【0059】これを実現するためには、

- (1) 変速要素の数を減らすこと。理由は、要素数が減れば部品点数が減り、小型・軽量・低コストになる。
- (2) ダブルビニオン遊星ギヤをシングルビニオン遊星ギヤ化すること。理由は、ダブルビニオン遊星ギヤはシングルビニオン遊星ギヤに比べ、部品点数が多く、複雑で製造原価が高い。
- (3) リングギヤ入力の構成とすること。理由は、リングギヤ入力の場合、軸心から力が作用するギヤ噛み合い位置までのスパンをキャリヤ入力やサンギヤ入力に比べて大きくとれることからギヤの駆動負荷が小さくて済む。その結果、サンギヤ外径を小さくでき、遊星ギヤ全体の外径寸法が小さくなる。等が要求される。

【0060】そこで、この観点から本実施の形態1をみると、(1) については、最小限必要な締結要素の数が5個で、変速制御を簡単にするため、1-2変速と2-3変速でのOWC変速用に付加された要素の数が3個であ

り、計8個で前進5速を達成している。トータルの要素 数は従来技術と同数の8個である。

【0061】(2) については、3組の遊星ギヤG1、G2、G3は、いずれもシングルビニオン遊星ギヤとしている。ちなみに、3組の遊星ギヤG1、G2、G3のギヤ比を、それぞれG1=0.6、G2=0.4、G3=0.6とすると、図2の右側部分に記載のように、1速ギヤ比が3.584、2速ギヤ比が2.240、3速ギヤ比が1.400、4速ギヤ比が1.000、5速ギヤ比が0.848、後退速1ギヤ比が3.360、後退速2ギヤ比が2.100となり、従来技術と同様の変速段ギヤ比が得られる。

【0062】(3) については、第1クラッチC1の締結・解放にかかわらず、リングギヤ入力構成としている。 【0063】よって、実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置では、低コスト・軽量・小型化を図ることができる。

【0064】[OWC変速の採用有利性]

(1) 1-2, 2-3変速にOWC変速を採用する場合 実施の形態1では、1-2変速と2-3変速でOWC変 速を行なう例を示しているが、これは従来出典(特開平 7-4478号公報)に記載されている歯車変速装置が 1-2変速と2-3変速でOWC変速を行なっているものであるため、同じ性能を持つ同一レベルでの比較を行 なう意味もある。

【0065】そこで、1-2変速と2-3変速とにOW C変速を採用した実施の形態1の装置と従来装置を比較すると、実施の形態1の装置ではワンウェイクラッチF 2、F3が遊星ギヤの外部に配置されるが、従来装置では第2遊星ギヤG2と第3遊星ギヤG3との間に互いに並列な第2クラッチC2と第1ワンウェイクラッチF1とが配置される。

【0066】すなわち、従来装置では2つの遊星ギヤダ 2、G3に跨がって第2クラッチC2と第1ワンウェイクラッチF1とが配置されるため、構造が複雑になるし、且つ、高トルクを伝達する出力軸と両クラッチC2、F1とが径方向に配列されるため、自動変速機の径方向寸法が大きくなってしまう。

【0067】よって、1-2,2-3変速にOWC変速を採用する場合、実施の形態1の装置は、従来の装置と比較して、構造を簡単にすることができるし、自動変速機の径方向寸法を小さく抑えることができる。

【0068】(2) 1-2変速にOWC変速を採用する場合

1-2変速のみにOWC変速を採用する変更を行なう場合、実施の形態1では、図1に示す変速機構から第2クラッチC2と第3ワンウェイクラッチF3を無くすことで行なわれる。これに対し、従来の装置は、図26に示す変速機構から第1ワンウェイクラッチF1を無くすことで行なわれる。

عال العوال

【0069】すなわち、従来装置の場合、油圧により締結・解放されるクラッチの個数が全く減少することなく、必要締結要素の数は合計6個のままであるが、実施の形態1の装置では、第2クラッチC2を無くすことができることで、必要締結要素の数は合計5個(=6個-1個)となる。

【0070】よって、1-2変速のみにOWC変速を採用する場合、実施の形態1の装置は、従来の装置と比較して、変速機構で用いられる締結要素の数が減少する分、自動変速機のより小型軽量化を達成できる。

【0071】特に、締結要素の数が減少は、1-2変速 以外は電子制御で変速制御を行なう最近の自動変速機の 場合に有用である。

【〇〇72】次に、効果を説明する。

【0073】(1)リングギヤ入力による3組のシングルピニオン型の遊星ギヤG1,G2,G3を採用し、最小限必要な締結要素数を5個とする構成としたため、前進5速後退1速または後退2速を得る歯車変速装置の低コスト・軽量・小型化を達成できる。

【0074】(2)2つの遊星ギヤの間にワンウェイクラッチを介装させることなくOWC変速が採用できる変速機構としたため、1-2変速や1-2,2-3変速にOWC変速を採用する場合に、小型化や締結要素数の削減等の有利性が達成される。

【0075】(実施の形態2)実施の形態2は、請求項 1及び請求項2に記載の発明に対応する自動変速機用歯 車変速装置である。

【0076】まず、構成を説明する。

【0077】図11は実施の形態2の自動変速機用歯車変速装置を示すスケルトン図であり、図11において、G1、G2、G3は遊星ギヤ、M1、M2、M3は連結メンバ、C1、C3はクラッチ、B1、B2、B3はブレーキ、INは入力軸、OUTは出力軸である。

【0078】この実施の形態2では、図1に示す実施の 形態1と対比した場合、第2ワンウェイクラッチF2と 第2クラッチC2及び第3ワンウェイクラッチF3を廃 止し、必要締結要素の5個のみを用いた基本構成による 実施の形態である。

【0079】各構成については、実施の形態1と同様であるので説明を省略する。

【0080】次に、作用を説明する。

【0081】[変速作用]図12は実施の形態2の自動 変速機用歯車変速装置での締結作動表を示す図である。

【0082】図12に示すように、第1速は第1ブレーキB1と第2ブレーキB2の締結により得られ、第2速は第3クラッチC3と第1ブレーキB1の締結により得られ、第3速は第1クラッチC1と第1ブレーキB1の締結により得られれ、第4速は第1クラッチC1と第3クラッチC3の締結により得られ、第5速は第1クラッチと第2ブレーキB2の締結により得られ、後退速1は

第2ブレーキと第3ブレーキの締結により得られ、後退速2は第3クラッチC3と第3ブレーキB3の締結により得られる。そして、各変速段でのメンバ回転停止状態を示す共線図は図3と全く同様となる。

【0083】次に、効果を説明する。

【0084】実施の形態1の効果に、下記の効果が加えられる。

【0085】(3)リングギヤ入力による3組のシングルピニオン型の遊星ギヤG1,G2,G3を採用し、必要締結要素数を5個とする構成としたため、前進5速で後退1速または後退2速の歯車変速装置を、従来の装置や実施の形態1の装置に比べ、少ない締結要素数により変速機構の小型軽量化を達成することができる。

【0086】ただし、この実施の形態2の場合、1-2 変速等の変速制御をOWC変速を利用することなく行な う必要があるが、条件変化等にかかわらず変速ショック を抑えた高レベルの電子制御による変速制御技術が確立 した場合に有用な変速機構となる。

【0087】(実施の形態3)実施の形態2は、請求項 1,請求項2及び請求項4に記載の発明に対応する自動 変速機用歯車変速装置である。

【0088】まず、構成を説明する。

【0089】図13は実施の形態3の自動変速機用歯車 変速装置を示すスケルトン図であり、図13において、 G1, G2, G3は遊星ギヤ、M1, M2, M3は連結 メンバ、C1, C2, C3はクラッチ、B1, B2, B 3, B4はブレーキ、F1, F2, F3はワンウェイク ラッチ、INは入力軸、OUTは出力軸である。

【0090】この実施の形態3では、図1に示す実施の形態1と対比した場合、第1ブレーキB1と並列に第4ブレーキB4及び第1ワンウェイクラッチF1を加え、ワンウェイクラッチを含む締結要素数を10個とする実施の形態である。

【0091】第4ブレーキB4及び第1ワンウェイクラッチF1以外の各構成については、実施の形態1と同様であるので説明を省略する。

【0092】次に、作用を説明する。

【0093】 [変速作用] 図14は実施の形態3の自動変速機用歯車変速装置での締結作動表を示す図である。 【0094】図14に示すように、実施の形態1と比べた場合、第4ブレーキB4が第1速〜第4速で締結され、第1ワンウェイクラッチF1が第1速〜第3速で作動し、第1速〜第3速で締結される第1ブレーキB1がコースティング状態で作動する点でのみ異なる。そして、各変速段でのメンバ回転停止状態を示す共線図は図3と全く同様となる。

【0095】次に、効果を説明する。

【0096】実施の形態1の効果に、下記の効果が加えられる。

【0097】(4)実施の形態1の構成に、第1ブレー

キB1と並列に第4ブレーキB4及び第1ワンウェイクラッチF1を加える構成としたため、1-2、2-3変速以外に3-4変速をOWC変速とすることができる。

【0098】(実施の形態4)実施の形態4は、請求項5~請求項7記載の発明に対応する自動変速機用歯車変速装置である。

【〇〇99】まず、構成を説明する。

【0100】図15は実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置を示すスケルトン図であり、図15において、G1, G2, G3は遊星ギヤ、M1, M2は連結メンバ、C1, C2, C3はクラッチ、B2, B3はブレーキ、F1, F2はワンウェイクラッチ、INは入力軸(入力部材)、OUTは出力軸(出力部材)である。

【0101】前記第1遊星ギヤG1は、第1サンギヤS1と、第1リングギヤR1と、両ギヤS1、R1に噛み合うピニオンを支持する第1キャリヤPC1を有するシングルピニオン型の遊星ギヤである。

【0102】前記第2遊星ギヤG2は、第2サンギヤS 2と、第2リングギヤR2と、両ギヤS2、R2に噛み 合うピニオンを支持する第2キャリヤPC2を有するシン グルピニオン型の遊星ギヤである。

【0103】前記第3遊星ギヤG3は、第3サンギヤS3と、第3リングギヤR3と、両ギヤS3,R3に噛み合うピニオンを支持する第3キャリヤPC3を有するシングルピニオン型の遊星ギヤである。

【0104】前記入力軸INは、第3リングギヤR3に連結され、エンジン回転駆動力を図外のトルクコンバータを介して入力する。

【0105】前記出力軸OUTは、第2キャリヤPC2に連結され、出力回転駆動力を図外のファイナルギヤ等を介して駆動輪に伝達する。

【0106】前記第1連結メンバM1は、第1リングギヤR1と第3キャリヤPC3とを一体的に連結するメンバである。

【0107】前記第2連結メンバM2は、第1サンギヤS1と第2サンギヤS2とを一体的に連結するメンバである。

【0108】前記第1クラッチC1は、第1キャリヤPC 1と第3リングギヤR3とを選択的に断接するクラッチ である。

【0109】前記第2クラッチC2は、第1キャリヤPC 1と第2リングギヤR2とを選択的に断接するクラッチである。

【0110】前記第3クラッチC3は、第1キャリヤPC 1と第1サンギヤS1とを選択的に拘束するクラッチである。この第3クラッチC3とは並列に第4クラッチC 4及び第1ワンウェイクラッチF1が設けられている。

【0111】前記第2ブレーキB2は、第3サンギヤS3の回転を選択的に停止させるブレーキである。この第2ブレーキB2とは並列に第2ワンウェイクラッチF2

が設けられている。

【0112】前記第3ブレーキB3は、第2リングギヤR2の回転を選択的に停止させるブレーキである。

【0113】前記各クラッチC1. C2. C3. C4及びブレーキB2. B3には、各変速段にて締結圧や解放圧を作り出す図外の変速油圧制御装置(油圧制御タイプ、電子制御タイプ、油圧+電子制御タイプ)が接続されている。

【0114】次に、作用を説明する。

【0115】[変速作用] 図16は実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置での締結作動表を示す図、図17は実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置において各変速段でのメンバ回転停止状態を示す共線図、図18~図23は実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置において各変速段でのトルク伝達経路(太線)を示す図である

【0116】図16において、白丸は加速状態(牽引稼働状態)での作動、黒丸はコースティング状態(推進稼働状態)での作動を示す。

【0117】(1速時)第1速は、図16に示すように、第3クラッチC3と第4クラッチC4と第2ブレーキB2と第3ブレーキB3の締結により得られる。

【0118】この第1速は、図17及び図18の1stに示すように、第2ワンウェイクラッチF2の作動(または第2ブレーキB2の締結)により第3サンギヤS3がケースに固定され、第3ブレーキB3の締結により第2リングギヤR2がケースに固定され、第4クラッチC4の締結及び第1ワンウェイクラッチF1の作動(または第3クラッチC3の締結)により第1キャリヤPC1と第1サンギヤS1とが拘束される。

【0119】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の固定と第2サンギヤS2の回転により規定され、入力回転が大幅に減速された第1速が得られる。

【0120】(2速時)第2速は、図16に示すように、第1速での第2ブレーキB2を解放し、第1クラッチC1を締結することにより得られる。

【0121】この第2速は、図17及び図19の2ndに示すように、第3ブレーキB3の締結により第2リングギヤR2がケースに固定され、第4クラッチC4の締結及び第1ワンウェイクラッチF1の作動(または第3クラッチC3の締結)により第1キャリヤPC1と第1サンギヤS1とが拘束され、第1クラッチC1の締結により入力軸INと拘束部材PC1、S1が連結される。

【0122】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギャG2において、第2リングギャR2の固定と第2サンギャS2の入力回転により規定され、入力回転が減速された第2速が得られる。

【0123】(3速時)第3速は、図16に示すよう に、第2速での第3クラッチC3を解放し、第2ブレー キB2を締結することにより得られる。

【0124】この第3速は、図17及び図20の3rdに示すように、第2ブレーキB2の締結により第3サンギヤS3が固定され、第3ブレーキB3の締結により第2リングギヤR2がケースに固定され、第1クラッチC1の締結により入力軸INと第2キャリヤPC2が連結される。

【0125】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の固定と第2サンギヤS2の回転により規定され、入力回転が減速された第3速が得られる。

【0126】(4速時)第4速は、図16に示すように、第3速での第2ブレーキB2及び第3ブレーキB3を解放し、第2クラッチC2と第3クラッチC3を締結することにより得られる。

【0127】この第4速は、図17及び図21の4thに示すように、第2クラッチC2の締結により第1キャリヤPC1と第2リングギヤR2が連結され、第4クラッチC4の締結及び第1ワンウェイクラッチF1の作動(または第3クラッチC3の締結)により第1キャリヤPC1と第1サンギヤS1とが拘束され、第1クラッチC1の締結により入力軸INと拘束部材PC1、S1が連結される

【0128】よって、入力軸INと出力軸OUTとは直結状態となり、入力回転と出力回転が同一回転によるギャ比1の第4速が得られる。

【0129】(5速時)第5速は、図16に示すように、第4速での第3クラッチC3を解放し、第2ブレーキB2を締結することにより得られる。

【0130】この第5速は、図17及び図22の5thに示すように、第2ブレーキB2の締結により第3サンギヤS3がケースに固定され、第1クラッチC1の締結により入力軸INと第1キャリヤPC1が連結され、第2クラッチC2の締結により第1キャリヤPC1と第2リングギヤR2とが連結される。

【0131】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星ギヤG2において、第2リングギヤR2の回転(入力回転)と第2サンギヤS2の回転(入力回転より高回転)により規定され、入力回転より増速となる第5速が得られる。

【0132】(後退速の時)後退速は、図16に示すように、第2クラッチC2と第2ブレーキB2と第3ブレーキB3を締結することにより得られる。

【0133】この後退速は、図17及び図23のRevに示すように、第2クラッチC2と第3ブレーキB3の締結により第1キャリヤPC1と第2リングギヤR2がケースに固定され、第2ワンウェイクラッチF2の作動(または第2ブレーキB2の締結)により第3サンギヤS3がケースに固定される。

【0134】よって、出力軸OUTの回転は、第2遊星

ギヤG2において、第2リングギヤR2の固定と第2サンギヤS2の逆回転により規定され、入力回転とは逆回転による後退速が得られる。

【0135】[OWC変速の採用有利性]

(1) 1-2, 2-3変速にOWC変速を採用する場合 実施の形態4では、1-2変速と2-3変速(と4-5 変速)でOWC変速を行なう例を示しているが、これは 従来出典(特開平7-4478号公報)に記載されている歯車変速装置が1-2変速と2-3変速でOWC変速 を行なっているものであるため、同じ性能を持つ同一レ ベルでの比較を行なう意味もある。

【0136】そこで、1-2変速と2-3変速とにOW C変速を採用した実施の形態4の装置と従来装置を比較すると、実施の形態4の装置ではワンウェイクラッチF 1, F2が遊星ギヤの外部に配置されるが、従来装置では第2遊星ギヤG2と第3遊星ギヤG3との間に互いに並列な第2クラッチC2と第1ワンウェイクラッチF1とが配置される。

【0137】すなわち、従来装置では2つの遊星ギヤG2,G3に跨がって第2クラッチC2と第1ワンウェイクラッチF1とが配置されるため、構造が複雑になるし、且つ、高トルクを伝達する出力軸と両クラッチC2,F1とが径方向に配列されるため、自動変速機の径方向寸法が大きくなってしまう。

【0138】よって、1-2,2-3変速にOWC変速を採用する場合、実施の形態4の装置は、従来の装置と比較して、構造を簡単にすることができるし、自動変速機の径方向寸法を小さく抑えることができる。

【 0 1 3 9 】(2) 1 - 2変速にOWC変速を採用する場合

1-2変速のみにOWC変速を採用する変更を行なう場合、実施の形態4では、図15に示す変速機構から第4クラッチC4と第1ワンウェイクラッチF1を無くすことで行なわれる。これに対し、従来の装置は、図26に示す変速機構から第1ワンウェイクラッチF1を無くすことで行なわれる。

【0140】すなわち、従来装置の場合、油圧により締結・解放されるクラッチの個数が全く減少することなく、必要締結要素の数は合計6個のままであるが、実施の形態4の装置では、第4クラッチC4を無くすことができることで、必要締結要素の数は合計5個(=6個-1個)となる。

【0141】よって、1-2変速のみにOWC変速を採用する場合、実施の形態4の装置は、従来の装置と比較して、変速機構で用いられる締結要素の数が減少する分、自動変速機のより小型軽量化を達成できる。

【0142】特に、締結要素の数が減少は、1-2変速 以外は電子制御で変速制御を行なう最近の自動変速機の 場合に有用である。

【0143】次に、効果を説明する。

【0144】(1)リングギヤ入力による3組のシングルピニオン型の遊星ギヤG1,G2,G3を採用し、最小限必要な締結要素数を5個とする構成としたため、前進5速後退1速を得る歯車変速装置の低コスト・軽量・小型化を達成できる。

【0145】(2)第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッチF2を設け、第3クラッチC3とは並列に第4クラッチC4及び第1ワンウェイクラッチF1を設けた変速機構としたため、OWC変速の採用に際し小型化や締結要素数の削減等の有利性が達成されるばかりでなく、1-2、2-3変速にOWC変速を採用すると同時に4-5変速もOWC変速にすることができる。

【0146】(実施の形態5)実施の形態5は、請求項5及び請求項6に記載の発明に対応する自動変速機用歯車変速装置である。

【0147】まず、構成を説明する。

【0148】図24は実施の形態5の自動変速機用歯車変速装置を示すスケルトン図であり、図24において、G1,G2,G3は遊星ギヤ、M1,M2は連結メンバ、C1,C2,C3はクラッチ、B2,B3はブレーキ、INは入力軸、OUTは出力軸である。

【0149】この実施の形態5では、図15に示す実施の形態4と対比した場合、第2ワンウェイクラッチF2と第4クラッチC4及び第1ワンウェイクラッチF1を廃止し、必要締結要素の5個のみを用いた基本構成による実施の形態である。

【0150】各構成については、実施の形態4と同様であるので説明を省略する。

【0151】次に、作用を説明する。

【0152】 [変速作用] 図25は実施の形態5の自動変速機用歯車変速装置での締結作動表を示す図である。

【0153】図25に示すように、第1速は第3クラッチC3と第2ブレーキB2と第3ブレーキB3の締結により得られ、第2速は第1クラッチC1と第3クラッチC3と第3ブレーキB3の締結により得られ、第3速は第1クラッチC1と第2ブレーキB2と第3ブレーキB3の締結により得られれ、第4速は第1クラッチC1と第2クラッチC2と第3クラッチC3の締結により得られ、第5速は第1クラッチと第2クラッチC2と第2ブレーキB2の締結により得られ、後退速は第2クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により得られる。そして、各変速段でのメンバ回転停止状態を示す共線図は図17と全く同様となる。

【0154】次に、効果を説明する。

【0155】実施の形態4の効果に、下記の効果が加えられる。

【0156】(3)リングギヤ入力による3組のシングルピニオン型の遊星ギヤG1、G2、G3を採用し、必要締結要素数を5個とする構成としたため、従来の装置や実施の形態4の装置に比べ、前進5速で後退1速の歯

車変速装置の変速機構をより小型軽量化することができる。

【0157】ただし、この実施の形態5の場合、1-2 変速等の変速制御をOWC変速を利用することなく行な う必要があるが、条件変化等にかかわらず変速ショック を抑えた高レベルの電子制御による変速制御技術が確立 した場合に有用な変速機構となる。

【0158】(その他の実施の形態)実施の形態1~5では、入力部材として入力軸IN、出力部材として出力軸OUTとする例を示したが、例えば、入力部材や出力部材として、入力ギヤや出力ギヤを用いたものであっても良い。

### [0159]

【発明の効果】請求項1記載の発明にあっては、シング ルピニオン型の3組の遊星ギヤと、第1リングギヤに連 結される入力部材と、第2キャリヤに連結される出力部 材と、第1キャリヤと第3リングギヤとを一体的に連結 する第1連結メンバと、第2リングギヤと第3キャリヤ とを一体的に連結する第2連結メンバと、第2サンギヤ と第3サンギヤとを一体的に連結する第3連結メンバ と、第1リングギヤと第2リングギヤとを選択的に断接 する第1クラッチと、第1キャリヤと第1サンギヤとを 選択的に拘束する第3クラッチと、第3連結メンバの回 転を選択的に停止させる第1ブレーキと、第1サンギヤ の回転を選択的に停止させる第2ブレーキと、第2連結 メンバの回転を選択的に停止させる第3ブレーキと、を 備えている構成としたため、リングギヤ入力による3組 のシングルピニオン型の遊星ギヤと少ない必要締結要素 数による低コスト・軽量・小型化と、1-2変速や1-2,2-3変速にOWC変速を採用する場合の有利性と が併せて達成される自動変速機用歯車変速装置を提供す ることができる。

【0160】請求項2記載の発明にあっては、請求項1記載の自動変速機用歯車変速装置において、第1ブレーキと第2ブレーキの締結により1速、第3クラッチと第1ブレーキの締結により3速、第1クラッチと第3クラッチの締結により4速、第1クラッチと第2ブレーキの締結により5速、第2ブレーキと第3ブレーキまたは第3クラッチと第3ブレーキの締結により後退速とし、前進5速で後退1速または後退2速を得る変速制御手段を設けたため、上記効果に加え、締結要素の少ない小型の変速機構にすることができると共に、2重掛け替えのない変速制御則により自動変速にて前進5速を得ることができる

【0161】請求項3記載の発明にあっては、請求項1記載の自動変速機用歯車変速装置において、第2プレーキと並列に第2ワンウェイクラッチを設け、第3クラッチと並列に第2クラッチ及び第3ワンウェイクラッチを設け、請求項2記載の変速制御則に、2速、3速、4速

での第2クラッチの締結を加え、前進5速で後退1速または後退2速を得る変速制御手段を設けたため、請求項1記載の効果に加え、1-2変速と2-3変速でワンウェイクラッチ変速を行なうことができる。

【0162】請求項4記載の発明にあっては、請求項1記載の自動変速機用歯車変速装置において、第1ブレーキと並列に第4ブレーキ及び第1ワンウェイクラッチを設け、前記第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッチを設け、前記第3クラッチと並列に第2クラッチ及び第3ワンウェイクラッチを設け、請求項2記載の変速制御則に、2速、3速、4速での第2クラッチの締結と、1速、2速、3速、4速での第4ブレーキの締結を加え、前進5速で後退1速または後退2速を得る変速制御手段を設けたため、請求項1記載の発明の効果に加え、1-2変速と2-3変速と3-4変速でワンウェイクラッチ変速を行なうことができる。

【0163】請求項5記載の発明にあっては、シングル ピニオン型の3組の遊星ギヤと、第3リングギヤに連結 される入力部材と、第2キャリヤに連結される出力部材 と、第1リングギヤと第3キャリヤとを一体的に連結す る第1連結メンバと、第1サンギヤと第2サンギヤとを 一体的に連結する第2連結メンバと、第1キャリヤと入 力部材とを選択的に断接する第1クラッチと、第1キャ リヤと第2リングギヤとを選択的に断接する第2クラッ チと、第1キャリヤと第1サンギヤとを選択的に拘束す る第3クラッチと、第3サンギヤの回転を選択的に停止 させる第2ブレーキと、第2リングギヤの回転を選択的 に停止させる第3ブレーキと、を備えている構成とした ため、リングギヤ入力による3組のシングルピニオン型 の遊星ギヤと少ない必要締結要素数による低コスト・軽 量・小型化と、1-2変速や1-2, 2-3変速にOW C変速を採用する場合の有利性とが併せて達成される自 動変速機用歯車変速装置を提供することができる。

【0164】請求項6記載の発明にあっては、請求項5記載の自動変速機用歯車変速装置において、第3クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により1速、第1クラッチと第3ブレーキの締結により2速、第1クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により3速、第1クラッチと第2クラッチと第3クラッチの締結により4速、第1クラッチと第2クラッチと第2ブレーキの締結により5速、第2クラッチと第2ブレーキと第3ブレーキの締結により後退速とし、前進5速で後退1速を得る変速制御手段を設けたため、請求項5の発明の効果に加え、締結要素の少ない小型の変速機構を有する前進5速後退1速の歯車変速装置とすることができる。

【0165】請求項7記載の発明にあっては、請求項5 記載の自動変速機用歯車変速装置において、第3クラッチと並列に第4クラッチ及び第1ワンウェイクラッチを 設け、前記第2ブレーキと並列に第2ワンウェイクラッ チを設け、請求項6記載の変速制御則に、1速、2速、3速、4速、5速での第4クラッチの締結を加え、前進5速で後退1速を得る変速制御手段を設けたため、請求項4記載の発明の効果に加え、1-2変速と2-3変速と4-5変速でワンウェイクラッチ変速を行なうことができる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置を示すスケルトン図である。

【図2】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置での 各変速要素の締結作動表を示す図である。

【図3】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において各変速段でのメンバ回転停止状態を示す共線図である

【図4】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において第1速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図5】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において第2速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図6】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において第3速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図7】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において第4速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図8】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において第5速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図9】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置において後退速1での駆動力伝達経路を示す図である。

【図10】実施の形態1の自動変速機用歯車変速装置に おいて後退速2での駆動力伝達経路を示す図である。

【図11】実施の形態2の自動変速機用歯車変速装置を 示すスケルトン図である。

【図12】実施の形態2の自動変速機用歯車変速装置での各変速要素の締結作動表を示す図である。

【図13】実施の形態3の自動変速機用歯車変速装置を 示すスケルトン図である。

【図14】実施の形態3の自動変速機用歯車変速装置での各変速要素の締結作動表を示す図である。

【図15】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置を 示すスケルトン図である。

【図16】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置で の各変速要素の締結作動表を示す図である。

【図17】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置に おいて各変速段でのメンバ回転停止状態を示す共線図で \*\*\*

【図18】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置に おいて第1速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図19】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置に おいて第2速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図20】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置に おいて第3速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図21】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置に

おいて第4速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図22】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置に おいて第5速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図23】実施の形態4の自動変速機用歯車変速装置に おいて後退速での駆動力伝達経路を示す図である。

【図24】実施の形態5の自動変速機用歯車変速装置を 示すスケルトン図である。

【図25】実施の形態5の自動変速機用歯車変速装置で の各変速要素の締結作動表を示す図である。

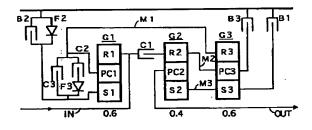
【図26】従来の自動変速機用歯車変速装置を示すスケルトン図である。

【図27】従来の自動変速機用歯車変速装置での各変速 要素の締結作動表を示す図である。

# 【符号の説明】

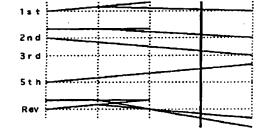
- G1 第1遊星ギヤ
- S1 第1サンギヤ
- PC1 第1キャリヤ
- R1 第1リングギヤ
- G2 第2遊星ギヤ
- S2 第2サンギヤ

【図1】



(図3)

⊥\_B 8

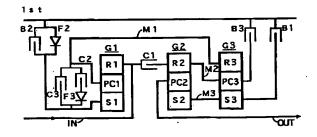


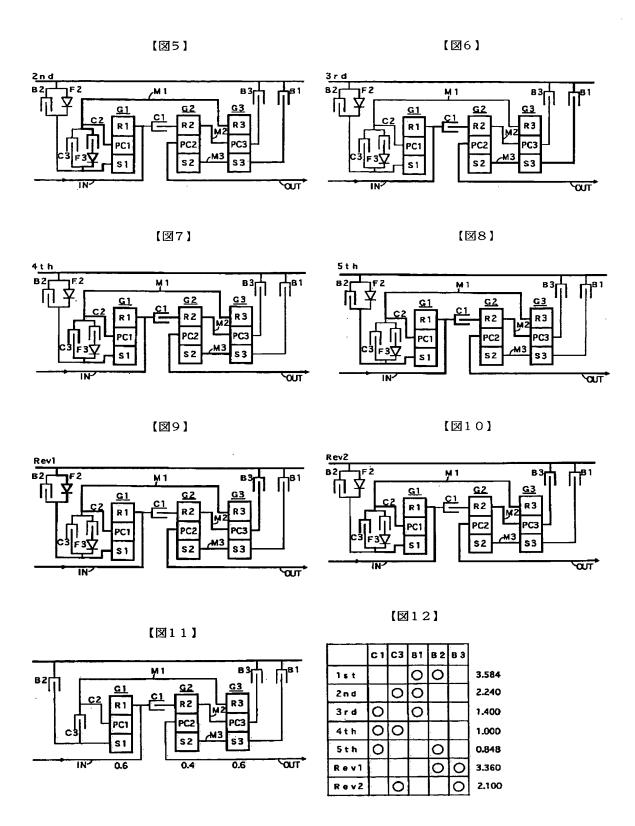
- PC2 第2キャリヤ
- R2 第2リングギヤ
- G3 第3遊星ギヤ
- S3 第3サンギヤ
- PC3 第3キャリヤ
- R3 第3リングギヤ
- M1 第1連結メンバ
- M2 第2連結メンバ
- M3 第3連結メンバ
- C1 第1クラッチ
- C2 第2クラッチ
- C3 第3クラッチ
- B1 第1ブレーキ
- B2 第2ブレーキ
- B3 第3ブレーキ
- IN 入力部材 OUT 出力部材
- F1 第1ワンウェイクラッチ
- F2 第2ワンウェイクラッチ
- F3 第3ワンウェイクラッチ

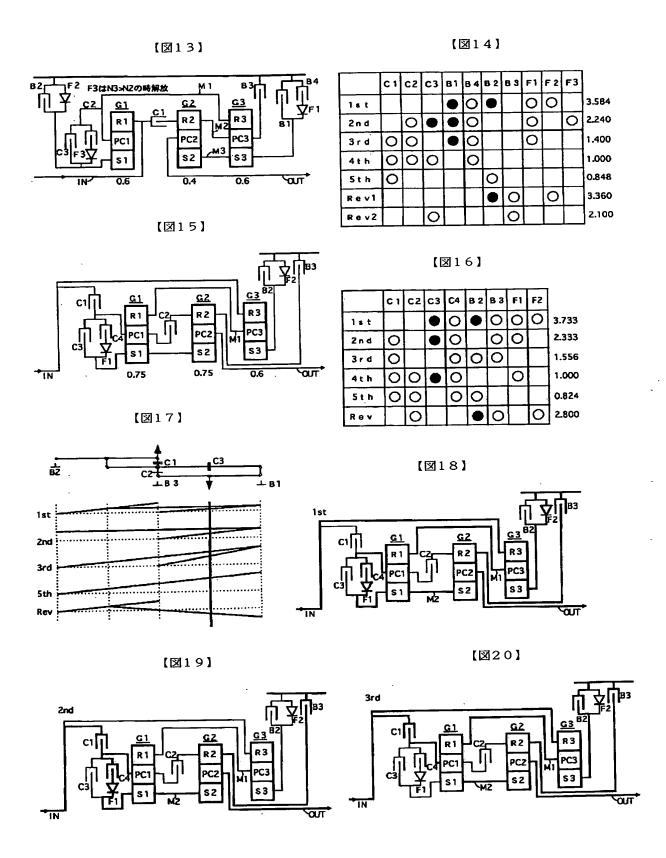
# 【図2】

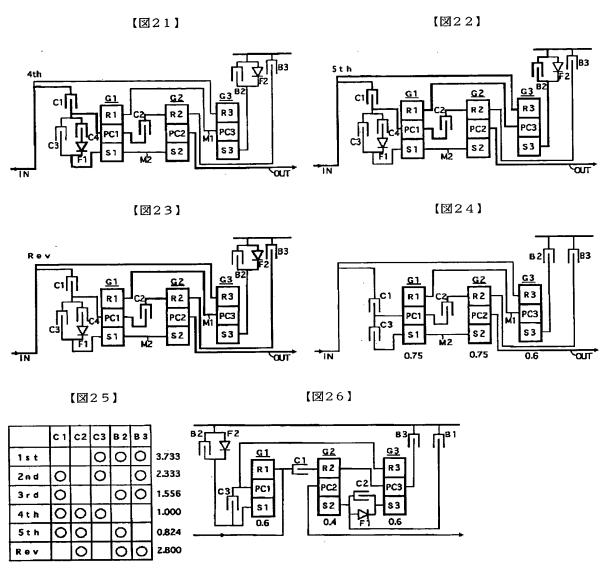
Γ		C 1	СЗ	C2	в1	B 2	В 3	F 2	F3	
	1 s t				0	•		0		3.584
	2 n d		•	0	0				0	2.240
Г	3 r d	0		0	0					1.400
	4th	0	0	0						1.000
Γ	5 t h	0				0				0.848
T	Rev1					•	0	0		3.360
	Rev2		0				0			2.100

【図4】









【図27】

	C 1	C2	C3	в1	B 2	В 3	F 1:	F2	
1s t		•			•	0	0	0	3.584
2 n d		•	0			0	0		2.240
3 r d	0		0			0			1.400
4th	0	0	0						1.000
5 t h	0	0			0				0.848
Rev1		•		0	•		0	0	3.360